表科机器人 TECH ROBOTS

TB7系列 协作机器人

全新一代フ轴 柔性机器人 **TB7-R3**





更高自由度

可搭配不同平台的视觉与夹爪 实现更多场景协作

更高可扩展性

七自由度 高柔顺关节 动作敏捷 最大范围±734.3mm 支持EtherCAT、RS-485通讯



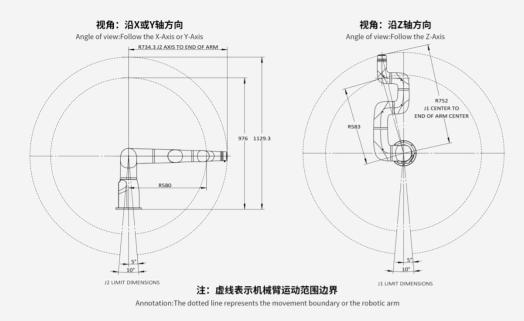
更灵敏的力矩感知

采用更新一代力矩传感器 协作无间更安全

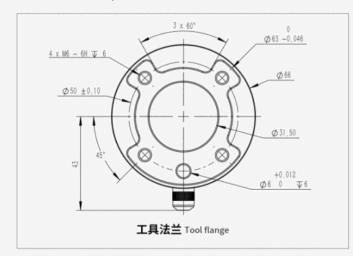


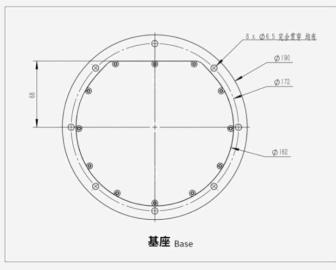
TB7-R3协作机器人

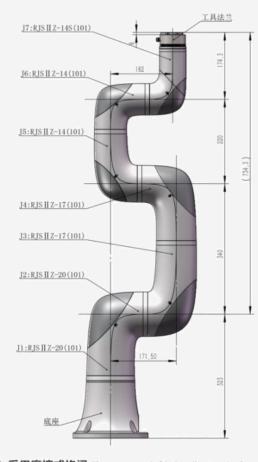
运动范围:



机械尺寸:







- ※ 采用摩擦式抱闸 Electromagnetic friction disc type brake
- ※ 中间过线孔最大孔径 Φ6.5mm
 The maximum diameter of the middle through-line hole is Φ 6.5mm
- ※ 客户OEM定制可选 Custom OEM options

机器人技术参数

	TB7-R3					
自由度	6					
重量	11.5kg					
最大有效荷载	3kg					
臂展	550mm					
关节范围	J1:±360° J2:±180° J3:±180° J4:±180° J5:±180° J6:±360°					
最大速度	J1:180°/s J2:180°/s J3:180°/s J4:300°/s J5:300°/s J6:300°/s 末端速度: ≤2m/s					
重复定位精度	±0.05mm					
功耗	普通工况下150W					
占地面积	Ф89mm					
协同操作	根据IOS10218-1:2011进行协同操作,具备"拖动示教"及"碰撞 检测"等协作机器人安全功能					
抱闸类型	24/12VDC电磁摩擦式					
供电电源	DC 48V					
额定寿命	30000h					
环境湿度	25-85%无冷凝					
环境温度	-20-45°C					
安装方式	任意角度					
噪音	≤60dB					
防护等级	IP64					
通讯接口	EtherCAT / CANopen					
末端工具法兰I/O	2路数字输入,2路数字输出,2路模拟量输入					



控制柜技术参数

控制柜型号

	V	•	•
ТВ1-C4Р1I3X2-ТР2-V1.1			

TB1-C5P1I4X2-TP3-V1.1

尺寸 重量 颜色 连接线长度 供电电源 输出电源 防护等级 通讯协议

454mm * 200mm * 300mm 14kg 橙灰 6m 100-240VAC,50-60Hz DC48V IP54

EtherNet, Modbus-TCP, Modbus-RTU(RS232/RS485/RS422)

EtherNet, Modbus-TCP/RTU(RS232), DeviceNet, 支持KUNBUS品牌的EtherCAT 转Profibus/Profinet/Ethernet IP三种总线转

深圳市泰科智能机器人有限公司

地址:深圳市南山区松白路1026号未来 科学城(南岗第二工业区)12栋5楼

电话: +86-755-26712201

邮箱:销售sales@techservo.com 技术支持tech@techservo.com

网址: http://www.techsoft-robots.com

				换网关		
		普通I/O	安全I/O	普通I/O	安全I/O	
	数字量输入	8	/	24	10	
控制柜	数字量输出	8	/	24	10	
I/O	模拟量输入			2		
	模拟量输出	/		2		
	I/O电源	24V, 5A		24V, 5A		
示教器	尺寸	251mm * 212mm * 73mm		290mm * 145mm * 65mm		
	重量	1.6kg		1.6kg		
	颜色	灰色		浅灰色		
	连接线长度	5m / 10m		5m(可定制)		
	防护等级	IP65		IP40		
	显示器	7寸电阻式液晶触控	屏, 1024*600像素	6寸电阻式彩色液晶	· A 全	